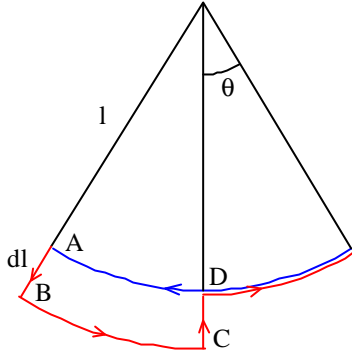


[Retour à l'applet](#)

Escarpolette

Application de la notion de moment cinétique



On modélise un enfant debout sur une balançoire par une masse m suspendue par une barre **rigide** de longueur L et de masse négligeable. On désigne par θ l'angle entre la verticale passant par le point O de suspension et la direction de la barre.

Il est possible d'accroître l'amplitude du balancement initial en utilisant la méthode suivante : lors du passage en A (vitesse nulle) l'enfant s'accroupit rapidement (son centre de gravité passe de A en B) ; lorsqu'il passe en C (vitesse maximale), il se redresse brusquement. Si les mouvements AB et CD sont rapides, le moment cinétique ne varie pas entre A et B d'une part et entre C et D d'autre part. On peut donc écrire :

$$J_C = J_D = (L+dL) \cdot v_C = L \cdot v_D \Rightarrow v_D = v_C \cdot (L+dL)/L > v_C$$

Son énergie cinétique augmente : l'amplitude maximum de θ va croître.

Si on néglige les frottements, la vitesse maximale est liée à l'amplitude d'oscillation maximale par la relation :

$$v^2 = 2g \cdot L \cdot (1 - \cos \theta_M)$$

On tire en C et D : $1 - \cos \theta_0 = \frac{v_C^2}{2g(L+dL)}$ et $1 - \cos \theta_1 = \frac{v_D^2}{2gL}$

Soit pour la première oscillation :

$$\frac{1 - \cos \theta_1}{1 - \cos \theta_0} = \left(\frac{L+dL}{L} \right)^3 \Rightarrow \frac{\sin(\theta_1/2)}{\sin(\theta_0/2)} = \left(\frac{L+dL}{L} \right)^{3/2} = K > 1$$

L'angle de départ étant petit, on a $\sin(\theta_0/2) \approx \theta_0/2 = \alpha$

Donc finalement : $\sin(\theta_n/2) = K^n \alpha$

Dans l'applet, je n'ai pas utilisé cette méthode mais l'intégration numérique par la méthode de Runge-Kutta des équations du mouvement du pendule : $\frac{d^2\theta}{dt^2} = -\frac{g}{L} \sin \theta$ avec une modification de la longueur L entre B et C ($L \Rightarrow L + dL$) et une variation de la vitesse angulaire lors du passage en D : $\frac{d\theta}{dt} \left(\frac{L+dL}{L} \right)^2 \Rightarrow \frac{d\theta}{dt}$

[Retour à l'applet](#)